



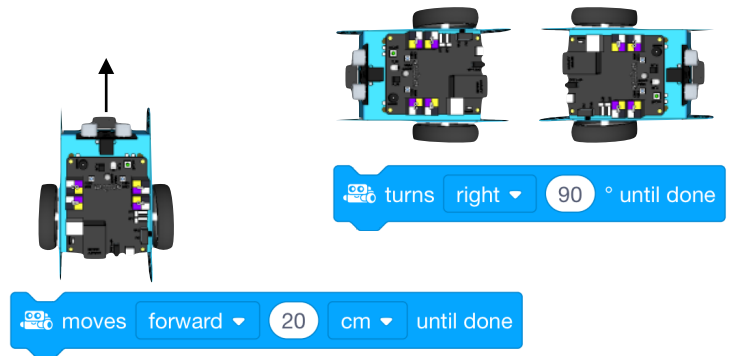
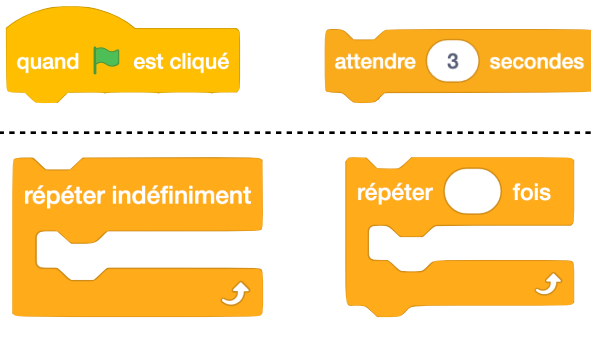
Nom prénom :

Classe :

#### ADAPTATION DE LA SIMULATION AU PROGRAMME



Adapter le programme de la simulation au robot utilisé.



Gestion des boucles

#### VALIDATION DU PROGRAMME PAR RAPPORT AU CAHIER DES CHARGES IMPOSÉ



Tracer le parcours que devrait réaliser le robot par rapport la programmation définie.



Le parcours du robot répond-il au cahier des charges imposé ?



☐ Le robot n'a pas touché les cases interdites



☐ Le robot a réalisé le tour du cratère



☐ Le robot a attendu 3 secondes sur la case « base de vie »



☐ Le robot est revenu à la case « Départ » prêt à repartir.  
☐ Le robot termine l'exploration avec bip sonore.



Nom prénom :

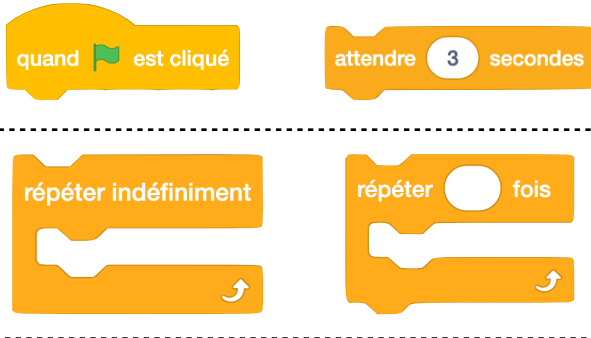
Classe :



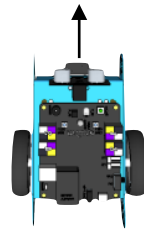
## ADAPTATION DE LA SIMULATION AU PROGRAMME



### Adapter le programme de la simulation au robot utilisé.



## Gestion des boucles



## VALIDATION DU PROGRAMME PAR RAPPORT AU CAHIER DES CHARGES IMPOSÉ



**Tracer le parcours que devrait réaliser le robot par rapport la programmation définie.**



## Le parcours du robot répond-il au cahier des charges imposé ?



☐ Le robot n'a pas touché les cases interdites



☐ Le robot a attendu 3 secondes sur la case « base de vie »



☐ Le robot a réalisé le tour du cratère



- ☐ Le robot est revenu à la case « Départ" prêt à repartir.
- ☐ Le robot termine l'exploration avec bip sonore.